Matheus Rodrigues Pimentel | RA: 922103769

**CODIGO FONTE:**

/\* C++ code

controlar a velocidade do motor pelo potenciometro

MRodrigues - 12/05/2022

versão: 1.0

\*/

#define motorESQ 11

#define motorDIR 10

#define SensorESQ 2

#define SensorDIR 4

int lerVEL = 0; // variavel para ler velocidade

int valor\_VEL =0; // variavel de valor da velocidade

void setup()

{

pinMode(SensorESQ, INPUT); // inicializa o sensor esquerdo

pinMode(SensorDIR, INPUT); // inicializa o sensor direito

}

void loop()

{

lerVEL = analogRead(A0);

valor\_VEL=map(lerVEL,0,1023,0,255);

if(!digitalRead(SensorESQ))

analogWrite (motorESQ,valor\_VEL);

else

analogWrite (motorESQ,0);

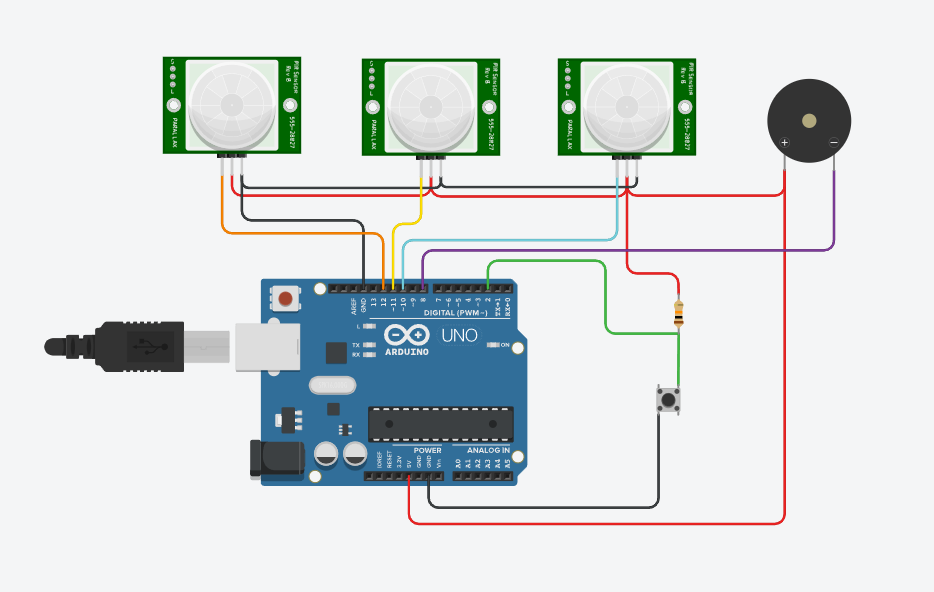
if(!digitalRead(SensorDIR))

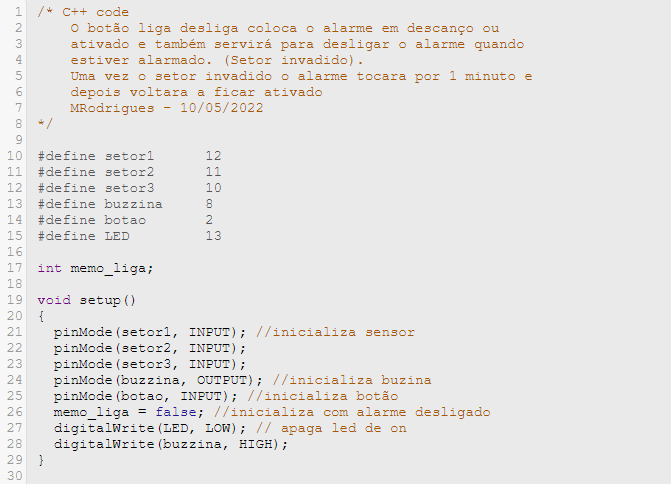
analogWrite (motorDIR,valor\_VEL);

else

analogWrite (motorDIR,0);

}

****

****